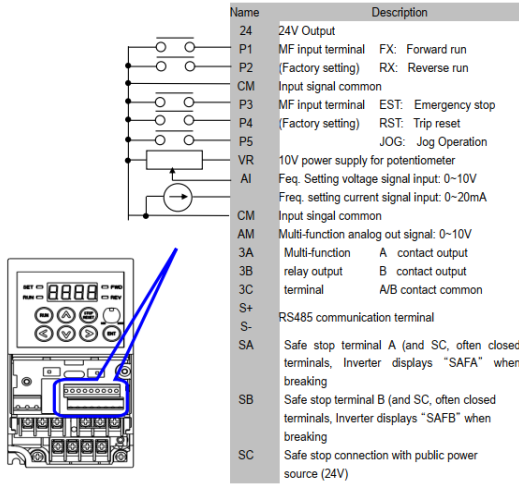


CİHAZ TİPİ: LS ELECTRIC, C100 - HIZLI DEVREYE ALMA PARAMETRELERİ			
Par. No	Değeri	Birim	Açıklama
H-93	1		Parametreleri sıfırlama (sürücü üzerinden yapılabilir, uygulamadan yapılamaz)
Ana ekranda yukarı ok tuşuna bastığımızda hızlı menüye giriş yapabiliriz.			
ACC	20-60	sn.	Rampa 1 Hızlanma süresi (Motor gücüne göre rampalar artırılmalıdır)
dEC	20-60	sn.	Rampa 1 Yavaşlama süresi (Motor gücüne göre rampalar artırılmalıdır)
drv			Kumanda Kaynağı 0=Keypad, 1=Terminal, 3=Haberleşme
Frq			Frekans Kaynağı 0= Keypad, 1= Keypad 2 , 2= V2 Dahili POT , 3= V1 Terminal, 4= A11 Terminal, 7= Haberleşme
drC	F		F= ileri, r=geri
Yan ok tuşlarını kullanarak parametre grupları arasında değişiklik yapabilirsiniz. Üst alt tuşlarını kullanarak rampa süreleri kumanda ve frekans kaynağını ayarlayabilir, veri okuma parametrelerini de buradan bulabilirsiniz. (Değişiklik yaptıktan sonra hafızaya almak için Ent tuşuna 2 kere basınız)			
F-30			0= Lineer Eğri 2= Parabolik Eğri 1= Square
F-30			0= 60 Hz Nominal Motor Frekansı 1= 50 Hz Nominal Motor Frekansı
H-31			Motor Kutup Sayısı
H-33		A.	Nominal motor akımı
F67		V.	Şebeke Voltajı (220V için)
F68		V.	Şebeke Voltajı (380V için)
F39		%	Çıkış Voltajı Yüzdesi (Giriş Voltajına oranı)
H-41			0= No 1= Yes
H-30		Kw.	Nominal motor gücü
F-20		Hz.	JOG frekansı
F-22	50	Hz.	Besleme (Base) frekansı
F-21		Hz.	Maksimum frekans
F-4			0= Rampalı duruş, 2= Serbest duruş
F-1	0		0: Forward and Reverse run enable 1: Forward run disable 2: Reverse run disable
H-20	1		Enerji kesintisinden sonra otomatik çalışma, 0=kapalı, 1=açık
F-24	1		Frekans limitleme , 0= Kapalı, 1= Açık (Min-Maks frekans belirlemek için açık olmalıdır)
F-25	50	Hz.	Maximum frekans (Asenkron motorlarda düşük devir çalışmak zararlıdır.Min 20Hz önlr.)
F-26	20	Hz.	Minimum frekans
F-40	0	%	Enerji tasarrufu seviyesi (SERVICE DANIŞMADAN AÇMAYINIZ!)
H-77	2		Sürücü soğutma fanı çalışma durumu 0= her zaman, 1=start komutu gelince
F-72	0		0= Ağır şart, 1=Normal şart (fabrikasyon olarak ağır şart gelmektedir)
H-19	11		Faz kaybı hatası (Soldaki bit giriş, sağdaki bit çıkış faz kaybını temsil eder)
H-26	0-10	5	Otomatik Hata Resetleme Deneme Sayısı : 0-10
H-27	0.0 - 60.0	5.0sn.	Otomatik Hata Resetleme Denemeleri Arasındaki Süre (Önerilen 5.0 sn.)
F-59	111		Aşırı akımı engellemek için rampa uzatma fonksiyonu (Çizgi yukarıda ise 1, aşağıda ise 0 durumunu temsil eder. Belirtilen 111 bit durumunu seçiniz)
H-22	b1111		Flying start (dönen motoru yakalama) aktif (Bit durumlarıdır.)
ANALOG GİRİŞ			
I-7	0	V.	V1 nolu Analog Giriş; minimum voltaj 0V
I-9	10	V.	V1 nolu Analog Giriş; maksimum voltaj 10V
I-3	0	Hz.	Dahili potans (V2) min frekans
I-5	60	Hz.	Dahili potans (V2) maks frekans
I-12	4	mA	AI nolu Analog Giriş; minimum akım
I-14	20	mA	AI nolu Analog Giriş; maksimum akım
DİJİTAL GİRİŞ			
I-17			Terminal P1 Dijital Giriş: 0 İleri Yön Start
I-18			Terminal P2 Dijital Giriş: 1 Geri Yön Start
I-19			Terminal P3 Dijital Giriş: 2 Acil Stop (NC bekler)
I-20			Terminal P4 Dijital Giriş: 3 Hata Reset
I-21			Terminal P5 Dijital Giriş: 26 İleri JOG Komutu
Röle İşlevleri			
I-55	Röle-1 İşlevi		17= Sürücü Hata (Röle-1 Fabrika Değeri)
			12= Çalışıyor
			7= Düşük yük
			16= Sürücü hazır
			8= Yüksek Voltaj (Over Voltage)
			9= Düşük Voltaj (Low Voltage)

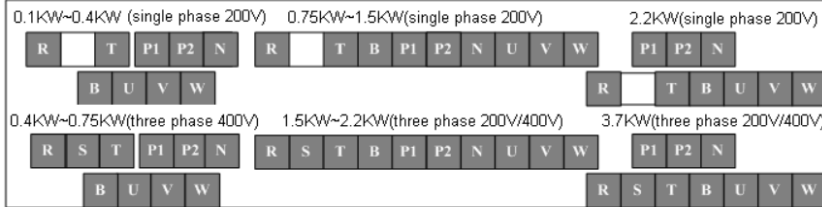
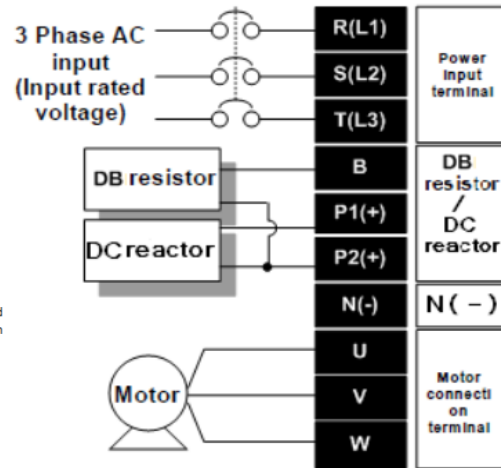
LS ELECTRIC C100 GÜÇ VE KUMANDA BAĞLANTISI

Haberleşme	I-59	Protoköl	0=Modbus , 1=LS BUS
	I-60	İstasyon No	1...250
	I-61	Habırşme Hızı	0= 1200, 1= 2400, 2= 4800 ,3= 9600,4= 19200, 5=38400
	I-65	Parite	0: None Parity, Stop Bit: 1, 1: None Parity, Stop Bit: 2 2: Even Parity, Stop Bit: 1 3: Odd Parity, Stop Bit: 1

Control terminal



Wiring of power supply terminal (0.1~3.7KW)



SW J3 NPN

R-S-T	BESLEME
R-T	TEK FAZLI MODELLERDE BESLEME
U-V-W	MOTOR
P1-P2	DC REAKTÖR
P2-B	FRENLEME DİRENCİ

LS ELECTRIC C100 HATA MESAJLARI

nbr	Brake control abnormality	When the brake control is used, the output current is lower than the rated current value of the motor set (I82) and lasts for over 10s, then the inverter output is turned off and the brake is not opened.
SAFA	Safe stop Terminal A disconnection	If safe stop is required, cut off panel SA and SC and turn off the inverter output.
SAFB	Safe stop Terminal B disconnection	If safe stop is required, cut off panel SA and SC and turn off the inverter output.
OC	Over current	Caution When an over current fault occurs, operation must be started after the cause is removed to avoid damage to IGBT inside the inverter. - Accel/Decel time is too short compared to the GD2 of the load. - The inverter load is greater than the rated value. - Inverter output is uploaded when the motor is free running. - Occurrence of output short circuit and ground fault - Mechanical brake of the motor is operating too fast.
OC2	Short circuit	- Occurrence of short circuit between upper and lower IGBT arms - Output short circuit of the inverter occurs - Accel/Decel time is too short comparing the load inertia GD2.
GF	Ground fault	- The ground fault of the output wiring for the inverter occurs - The motor insulation is damaged due to overheating.
IOL	Inverter overload	- The load of the inverter exceeds its rated value. - Torque compensation is oversize.
OLT	Overload protection	
Protective functions	Abnormal causes	Countermeasures
EEA	Contract A Fault signal input	The terminal with the function choice (117~121) of multi-function input terminal set with 18 is closed.
EEB	Contract B Fault signal input	The terminal with the function choice (117~121) of multi-function input terminal set with 19 is opened.
..L	Frequency command loss	Inverter terminal V1 and I has no frequency commands.
nbr	Brake control Abnormality	Operation is not available if there is no brake open current.
EEP HWT IE7 COM NTC	EEP: Parameter save error HWT: Hardware fault IE7: Communication error between panel and inverter. COM: Keypad error NTC: NTC error	Contact your local LSIS agent.

☞ Overload protection:

IOLT: When HD is used, IOLT (inverter Overload) protection is activated at 150% of the inverter rated current for 1 minute and greater.

While ND is used, IOLT (inverter overload) is activated at 110% of the inverter rated current for 1 minute.

OLT: OLT parameter F56 is set to 1, the output current exceeds the set value of F57 and lasts the setting time of F58.

OHE	Inverter Overheat	- The cooling system is abnormal. - The service time of the inverter exceeds the replacement period of the cool fan. - The environmental temperature is too high.
POL	Output phase loss	- Output electromagnetic contactor has a bad contact. - Bad output wiring
FAN	Cool fan abnormality	- There are some foreign substances inhaled into the inverter intake. - The service time of the inverter exceeds the replacement period of the inverter.
OV	Over voltage	- Accel/Decel time is too short compared to the load inertia GD2. - Regenerative load is available at the output end of the inverter. - Supply voltage is too high.
UV	Low voltage	- The supply voltage is too low. - The low exceeds the power capacity. - The power electromagnetic contactor has a bad contract.
EEH	Electronic thermal protection	- Motor is overheated. - The inverter load is greater than the rated value. - The electric thermal protection is set too low. - The inverter capacity is set incorrectly. - Long operation at low speed.